

## **Il tempo e lo spazio nella teoria della relatività**

La fisica negli ultimi anni del 1800 si trovava a dover risolvere un dilemma inconciliabile con la teoria della meccanica classica.

La relatività di Galileo, accettata da tutti i fisici e ampiamente sperimentata, sostiene che le leggi della fisica sono le stesse in tutti i sistemi di riferimento indipendentemente dal loro moto relativo uniforme.

Questo implica che i vettori delle velocità si sommino;

Un classico esempio suggerito dallo stesso Galileo:

All'interno di una vetrina, posta su di una nave che si muove di moto uniforme, una mosca vola come se la vetrina fosse posta a terra ma la sua velocità per un osservatore sulla terra è data dalla somma vettoriale tra la velocità della nave e quella della mosca. Nel secolo 18° furono acquisite nuove conoscenze, nell'elettromagnetismo e nell'ottica, con le equazioni di Maxwell, le esperienze fatte da molti altri fisici come Michelson e Morley, indussero a ritenere che le onde elettromagnetiche e quindi la luce si propaga nello spazio con la stessa velocità "c" indipendentemente dal moto della sorgente che la emette o la riceve. L'invarianza della grandezza c produsse molte teorie speculative, tra queste la più accreditata fu l'introduzione nello spazio cosmico del così detto etere, sostanza non meglio definita, ma tale da consentire la propagazione delle onde elettromagnetiche, come l'aria consente la propagazione del suono.

Il problema era risolto in parte; l'etere spiegava l'indipendenza di c dalla sorgente emittente ma non dalla sorgente ricevente.

Michelson e Morley, in un esperimento che fece fallire definitivamente la teoria dell'etere, dimostrarono con assoluta certezza che la velocità della luce è indipendente anche rispetto al moto del ricevente.

Einstein sviluppò una teoria basata su due postulati apparentemente inconciliabili ma ambedue abbondantemente sperimentati

**1°** Relatività galileiana: Le leggi della fisica sono covarianti in tutti i sistemi di riferimento inerziali, cioè valgono in ogni sistema di riferimento inerziale.

**2°** Il secondo postulato è l'invarianza della grandezza c. (le onde elettromagnetiche si propagano nello spazio con la stessa velocità c indipendentemente dal moto della sorgente emittente o ricevente)

Questi due postulati, inseriti nella geometria quadridimensionale, come vedremo, porteranno ad una nuova concezione dello spazio e del tempo.

**Dal secondo postulato**

K e K' sono due sistemi di riferimento in moto uniforme relativo con velocità "v"; i due sistemi di riferimento sono dotati di laboratorio, dove i ricercatori stanno misurando lo spazio percorso da un raggio di luce, che parte dalle origini delle coordinate spaziali al tempo 0. Lo spazio percorso dopo un tempo t sarà:

$$\text{Per } K \dots x^2 + y^2 + z^2 - (ct)^2 = 0 \quad (1)$$

$$\text{Per } K' \dots x'^2 + y'^2 + z'^2 - (ct')^2 = 0 \quad (2)$$

Dove xyz sono le coordinate del vettore spazio percorso dal raggio di luce nel tempo t

Einstein introduce poi un nuovo modo di concepire lo spazio tempo, non più separati ma un continuo spaziotempo quadridimensionale, dove la quarta dimensione (il tempo luce ct) sarà inserita con un algoritmo sviluppato dal matematico Minkowski, che nella parte che interessa la presente trattazione non vi è niente di particolarmente difficile.

**Se adottiamo come unità di misura della velocità "c" e cioè la velocità della luce, avremo:  $c = 1 = 300.000 \text{ Km/s}$  circa, e introduciamo la componente immaginaria "i" "= alla radice quadrata di -1 sostituendo alla (1) avremo:**

$$x^2 + y^2 + z^2 + t^2 = 0 \quad (3)$$

**L'equazione 3 è il sistema cartesiano quadri dimensionale su cui si sviluppa la teoria della relatività.**

Le equazioni 1) e 2) ci dicono quali sono le misure dei due osservatori ogni uno secondo il suo sistema di riferimento ma secondo la relatività galileiana deve essere possibile per l'osservatore di K fare le misure di K' e viceversa, (K' fare le misure di K) ciò si ottiene, ruotando K' di un angolo "a" la cui tangente vale la velocità di K' rispetto a K.

Per semplificare le operazioni, supponiamo che i due sistemi K e K', si muovano con velocità v parallela all'asse x iniziando dall'origine degli assi, così da avere le componenti iniziali = a 0 e come variabili le coordinate x e t, mentre y e z restano = ad y' e z'

Per una più dettagliata spiegazione vedere il disegno:

**La trasformazione delle coordinate di K' in K:**

$$X' = x \cos a - it \sin a$$

$$it' = x \sin a + it \cos a \quad (4)$$

$$y' = y$$

$$z' = z$$

NB la quarta dimensione t è moltiplicata per "i" quindi è una grandezza immaginaria, questo fa parte dell'algoritmo introdotto da Minkowsky.

Il sistema quadridimensionale, dove la y e la z sono invarianti in quanto come prima detto il moto si suppone parallelo all'asse X, sostituisce il sistema tridimensionale dello spazio più il tempo unidimensionale separati e indipendenti della meccanica classica.

L'unità di misura delle 4 coordinate può essere sia il tempo in secondi o lo spazio percorso dalla luce in secondi vedi equazione (3)

Dalla 3: considerando sempre le coordinate Y e Z non partecipanti al moto e ricordando che la coordinata t è una grandezza immaginaria, vedi anche il disegno.

$$\sqrt{(X^2/t^2)} = X/it = V/i \quad \text{spazio/tempo} = \text{velocità}$$

Dalle formule di trigonometria

$$\cos a = 1/\sqrt{(1 + tg^2 a)}$$

$$\sin a = tg a/\sqrt{(1 + tg^2 a)}$$

Ricordando che  $tg a =$  alla velocità V avremo:

$$\cos a = 1/\sqrt{(1 + V^2/i^2)} = 1/\sqrt{(1 - V^2)}$$

$$\sin a = (V/i)/\sqrt{(1 - V^2)}$$

Dalla 4 sostituendo abbiamo:

$$X' = X/\sqrt{(1-V^2)} - (it \cdot V/i)/\sqrt{(1-V^2)} \quad \text{quindi}$$

$$X' = (X - Vt)/\sqrt{(1-V^2)} \quad (\text{A})$$

$$it' = it/\sqrt{(1-V^2)} + (XV/i)/\sqrt{(1-V^2)} \quad \text{quindi}$$

$$t' = (t - XV)/\sqrt{(1-V^2)} \quad (\text{B})$$

Si usa anche indicare la V come il rapporto tra V/C ma qui abbiamo supposto C = 1 e quindi possiamo ometterlo.

Le equazioni A e B scritte per la prima volta da Lorentz dall'analisi dell'esperimento di Michelson e Morley, sono ricavate qui, identiche, con la nuova teoria suggerita da Einstein.

Le equazioni A e B ci dicono che lo spazio e il tempo non sono assoluti ma variabili in funzione di V.

In particolare le unità di misura, dello spazio e del tempo, di K' viste da K sono più lunghe di un fattore inverso pari a  $\sqrt{(1-V^2)}$ .

$V < 1$  il metro ed il secondo di K' visto da k sono  $> 1$

$V = 1$  " " sono infiniti

$V > 1$  immaginario e per la relatività impossibile.

Lo steso dirà K' di K in quanto nessuno può ritenersi in moto assoluto.

Le equazioni A e B con il sistema quadridimensionale (3) sviluppate con i tradizionali metodi dell'analisi matematica condurranno a risultati rivoluzionari.

Come per esempio la ben nota equazione:

$$E = m \cdot c^2$$

\_\_\_\_\_ osservatore K coordinate di  $C(x;it)$

\_\_\_\_\_ osservatore K' coordinate di  $C(x';it')$

$$x' = \overline{OB} - \overline{XD} = x \cdot \cos a - it \cdot \sin a$$

$$it' = \overline{BX} + \overline{DC} = x \cdot \sin a + it \cdot \cos a$$

